

EJERCICIOS DE ÁLGEBRA LINEAL

TEMA 3

ESPACIOS EUCLÍDEOS

ESPACIOS EUCLÍDEOS

- 1) a) Decir cuál de las siguientes aplicaciones de $\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2$ en \mathbb{R} define un producto escalar en \mathbb{R}^2 , en el caso de no definir un producto escalar comprobar el axioma que falla:

$$a_1) \varphi((x, y), (x', y')) = (x, y) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$a_2) \varphi((x, y), (x', y')) = (x, y) \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$a_3) \varphi((x, y), (x', y')) = (x, y) \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

$$a_4) \varphi((x, y), (x', y')) = (x, y) \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

- b) Estudiar si las siguientes aplicaciones de $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ en \mathbb{R} define un producto escalar en \mathbb{R}^3 :

$$\varphi((x, y, z), (x', y', z')) = (x, y, z) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

$$\varphi((x, y, z), (x', y', z')) = (x, y, z) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

- c) Dadas A y $B \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$ se define $\langle A, B \rangle = \text{traza}(A B^t)$. Demuestre que esta aplicación cumple las propiedades de un producto escalar en $M_{m \times n}(\mathbb{R})$. Para el caso $m = n = 2$, halle la matriz de Gram con respecto la base usual de $M_{m \times n}(\mathbb{R})$.

- 2) Encuentre los cosenos de los ángulos entre la recta $x_1 = x_2 = x_3 = \dots = x_n$ y los ejes coordenados en \mathbb{R}^n con el producto escalar usual.

- 3) En el espacio vectorial \mathbb{R}^3 se considera una base $B = \{e_1, e_2, e_3\}$ y un producto escalar $\langle x, y \rangle$, con norma asociada $\|x\|$, tal que:

$$\|e_1\| = \|e_3\| = 3; \|e_2\| = 2; \quad \text{ángulo}(e_1, e_2) = \text{ángulo}(e_2, e_3) = \frac{\pi}{3} \quad \text{ángulo}(e_1, e_3) = \frac{\pi}{2}.$$

- a) Halle la matriz de Gram en la base B .
b) Halle la matriz de Gram en la base $B' = \{e_1 - e_3, e_2 + e_3, -e_2 + e_3\}$.

Bases ortonormales, complemento ortogonal y proyecciones

- 4) Sea $W = L\{u_1 = (1, 2, 0, 0), u_2 = (1, 0, 0, 2), u_3 = (1, -1, -1, 2)\} \subset \mathbb{R}^4$ con el producto escalar usual.

- a) Encuentre una base ortonormal de W .
b) Complete la base hallada hasta obtener una base ortonormal de \mathbb{R}^4 . Calcule W^\perp .
c) Obtenga las coordenadas del vector $(1, 1, -1, 1)$ respecto de la base ortonormal de \mathbb{R}^4 obtenida en b).
d) Obtenga la proyección ortogonal del vector $(1, 1, -1, 1)$ sobre W^\perp .

- 5) Halle una base ortonormal de los siguientes subespacios euclídeos y los subespacios ortogonales (dando ecs. implícitas, paramétricas y base de los subespacios ortogonales):

- a) $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + 2y - z = 0\}$ con el producto usual de \mathbb{R}^3 .
b) $T = L\{(1, -1, 0), (1, 1, 0)\}$ con el producto escalar dado por la siguiente matriz de Gram en B_c

$$G(B_c) = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 & 1/3 \\ 1/2 & 1/3 & 1/4 \\ 1/3 & 1/4 & 1/5 \end{pmatrix}$$

- c) $U = L\{(1, 0, 1, 0), (0, 1, 1, 0), (0, 1, 0, -1)\}$ con el producto escalar usual de \mathbb{R}^4 .

6) Se define un producto escalar en \mathbb{R}^3 de forma que el conjunto siguiente sea una base ortonormal $\{u_1 = (-2, -1, 1), u_2 = (0, -1, 0), u_3 = (1, -1, 0)\}$. Encuentre la matriz de este producto escalar con respecto a la base canónica.

7) En \mathbb{R}^4 con el producto escalar usual, halle la proyección ortogonal del vector $(0, 2, 1, -1)$ sobre el subespacio $U = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 / z + y = 0\}$. Calcule el coseno del ángulo que forman $(0, 2, 1, -1)$ y U . Calcule la distancia de $(0, 2, 1, -1)$ a U^\perp y a U .

8) En el espacio \mathbb{R}^3 , se define el producto escalar cuya matriz de Gram en B_c es $G(B_c) = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

- Encuentre una base ortonormal.
- Obtenga el subespacio complemento ortogonal de $L\{(1,0,0)\}$.
- Encuentre la proyección ortogonal de $(-1,0,1)$ sobre el subespacio $L\{(1,0,0), (0,1,0)\}$.
- Encuentre el elemento de $L\{(1,0,0), (0,1,0)\}$ que está a distancia mínima de $(-1,0,1)$.

9) En \mathbb{R}^3 con el producto escalar definido en la base $B = \{u_1, u_2, u_3\}$, por la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ calcule la proyección ortogonal de u_3 sobre $L\{u_1, u_2\}$.

10) En \mathbb{R}^3 se consideran el producto escalar cuya matriz con respecto a la base canónica es $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$ y el subespacio $U = \{(x, y, z) / x = -z = y\}$.

- Calcule el ángulo que forman los vectores $(1, 0, 0)$ y $(0, 1, 0)$.
- Encuentre una base de U^\perp .
- Encuentre la proyección ortogonal de $(1, -2, 0)$ sobre U^\perp .
- Calcule el coseno del ángulo que forman $(1, -2, 0)$ y U^\perp .
- Calcule la distancia de $(1, -2, 0)$ a U .

11) En \mathbb{R}^3 se consideran la base canónica $B = \{e_1, e_2, e_3\}$ y el producto escalar definido por: $\|e_1\| = \|e_2\| = \|e_3\| = 1$ y $\angle(e_i, e_j) = 60^\circ$ para $i \neq j$ con $i, j \in \{1, 2, 3\}$. Calcule:

- La matriz de Gram en la base B .
- La distancia del punto $P = (1, 2, 3)$ al origen.
- Las ecuaciones de la proyección ortogonal de la recta $x = y = z$ sobre el plano $y = 0$.

12) En \mathbb{R}^4 con el producto escalar usual, halle la distancia del vector $(1, 0, -1, 0)$ a $S: \begin{cases} x + y = 0 \\ y + z - t = 0 \end{cases}$ y el complemento ortogonal de S , dando una base de S^\perp , y unas ecuaciones paramétricas e implícitas de S^\perp .

13) En \mathbb{R}^3 se considera el producto escalar definido por la matriz $\begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ con respecto a la base canónica.

¿Cuál es el plano ortogonal al vector $c = (1, 1, 0)$? Obtenga una base y unas ecuaciones paramétricas e implícitas de dicho plano ortogonal a $c = (1, 1, 0)$.

Diagonalización ortogonal

14) a) Halle una base ortonormal de \mathbb{R}^3 formada por vectores propios de la matriz $A = \begin{pmatrix} -1 & 5 & 0 \\ 5 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$.

Descomponga el vector $(-1, 1, 1)$ según los subespacios propios de A .

b) Halle una base ortonormal de \mathbb{R}^3 formada por vectores propios de la matriz $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Descomponga el vector $\left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{6}}\right)$ según los subespacios propios de A.

15) Sea $B = \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (1, 2, 0)\}$ una base de \mathbb{R}^3 y $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ lineal. Estudie si f es simétrica en los casos:

a) $M_f(B, B) = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 2 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}$.

b) $M_f(B, B) = \begin{pmatrix} -4 & -5 & -6 \\ 4 & 2 & 7 \\ 3 & 5 & 4 \end{pmatrix}$.

16) Diagonalice ortogonalmente las matrices :

a) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ b) $\begin{pmatrix} a & 1 & -1 \\ 1 & a & 1 \\ -1 & 1 & a \end{pmatrix}$ c) $\begin{pmatrix} 4 & 0 & 4 & 6 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 2 \\ 6 & 0 & 2 & 5 \end{pmatrix}$ d) $\begin{pmatrix} 5 & 4 & -4 \\ 4 & 5 & 4 \\ -4 & 4 & 5 \end{pmatrix}$

17) Diagonalice ortogonalmente, si es posible, las aplicaciones $T_1, T_2: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ definidas por $T_1(A) = A^t$ y $T_2(A) = A - A^t$ con el producto escalar $\langle A, B \rangle = \text{traza}(A B^t)$.

18) Sea $A = \begin{pmatrix} \alpha & \lambda & \mu \\ \lambda & \beta & \gamma \\ \mu & \gamma & \nu \end{pmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ tal que: $\alpha \neq 0$, $\text{rang}(A) = 1$ y $\text{traza}(A) = 1$. ¿Es A diagonalizable?.

En caso afirmativo, halle sus autovalores. ¿Qué representa geométricamente A?

19) Sea $A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ una matriz simétrica tal que $\sigma(A) = \{1, 9\}$ y $u = (1, 1)$ es un autovector asociado al autovalor 1. Halle razonadamente :

- Un autovector asociado al autovalor 9.
- La matriz A.
- Una matriz B tal que $B^2 = A$.

20) Sea f un endomorfismo de \mathbb{R}^3 . Calcule la matriz $A = M_f(B_c, B_c)$ sabiendo que :

- $\ker f = L\{(1, -1, 1)\}$.
- A es simétrica y sin elementos negativos.
- S_{-1} es la recta de ecuaciones: $\begin{cases} x+7y+z=0 \\ 2x-y+2z=0 \end{cases}$.
- $\|f(0, 1, 0)\| = \sqrt{6}$.

Proyecciones ortogonales y Diagonalización ortogonal

21) Sabiendo que $f(1, 0, 0) = (1, 0, 1)$, $f(1, 1, 0) = (1, 1, 1)$ y $f(1, 1, 1) = (2, 1, 2)$, estudie si f es diagonalizable ortogonalmente y, en caso afirmativo, diagonalice ortogonalmente f .

22) Demuestre que toda proyección ortogonal es diagonalizable ortogonalmente.

23) Demuestre que los únicos autovalores de una proyección ortogonal son 0 y 1.

24) Demuestre que los subespacios propios de una proyección ortogonal f son $\ker f$ e $\text{im} f$ y que son subespacios ortogonales complementarios.

25) Halle la matriz respecto de la base canónica de la proyección ortogonal de \mathbb{R}^3 sobre la recta generada por el vector $(1, 1, 1)$.

26) Halle una base ortonormal de vectores propios de la proyección ortogonal de \mathbb{R}^3 sobre el plano $x + y + z = 0$.

27) Sabiendo que el núcleo de una proyección ortogonal f es la recta generada por el vector $(1, -1, 1)$, halle la matriz de f respecto de la base canónica.

28) Dadas las siguientes matrices, decida a qué proyecciones ortogonales corresponden:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \quad A = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & -\sqrt{2} & -\sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & 3 & -1 \\ -\sqrt{2} & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

29) Estudie si la composición de dos proyecciones ortogonales es una proyección ortogonal. ¿Hay algún caso en que sí lo sea?

Si f es la proyección de \mathbb{R}^3 sobre el plano $x + 2y - z = 0$ y g es la proyección de \mathbb{R}^3 sobre el plano $-2x + y = 0$, ¿es una proyección la composición de f con g ? ¿Y la composición de g con f ?

Aplicaciones ortogonales

30) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal definida por las ecuaciones

$$y_1 = \frac{1}{3}(x_1 - 2x_2 - 2x_3) \quad y_2 = \frac{1}{3}(-2x_1 + x_2 - 2x_3) \quad y_3 = \frac{1}{3}(-2x_1 - 2x_2 + x_3)$$

respecto de una base ortonormal B .

- Halle la matriz A asociada a f respecto de B .
- Pruebe que f es una aplicación ortogonal.
- Halle el subespacio S de vectores invariantes por f . ¿Se cumple que $f(S^\perp) = S^\perp$?
- ¿Cuál es el significado geométrico de la aplicación f ?

31) Halle la matriz, respecto de la base canónica de \mathbb{R}^2 , de las siguientes aplicaciones:

- Simetría respecto de la recta $x - y = 0$.
- Simetría respecto de la recta $x + 2y = 0$.
- Giro de centro $(0, 0)$ y amplitud $\frac{\pi}{6}$.
- Composición de Giro de centro $(0, 0)$ y amplitud $\frac{2\pi}{3}$ con Simetría respecto de la recta $x+y=0$. Clasificar la aplicación ortogonal resultante.

32) Halle la matriz, respecto de la base canónica de \mathbb{R}^3 , de las siguientes aplicaciones:

- Proyección ortogonal sobre la recta $r = L\{(2, -1, 0)\}$.
- Simetría respecto del plano $\Pi = \{(x, y, z) / 2x - y = 0\}$.
- Giro de eje la recta $r = L\{(0, 1, 1)\}$ y amplitud $\frac{\pi}{2}$.

33) Se considera el subespacio $F = L\{(-1, 0, 0, 1), (1, -1, 0, 0)\}$ del espacio euclídeo \mathbb{R}^4 . Halle el complemento ortogonal de F y obtenga la matriz de la proyección ortogonal de \mathbb{R}^4 sobre F en la base canónica. ¿Se trata de una transformación ortogonal?

34) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una aplicación lineal que verifica las condiciones:

- La matriz asociada a f con respecto a la base canónica $A = M_f(B_c, B_c)$ es simétrica
 - $L\{(2, -2, -1)\}$ es un subespacio propio de f
 - $f(1, 0, 0) = (3, 2, 2)$, $f(0, 1, 0) = (2, 2, 0)$
- Responda razonadamente si f es una aplicación ortogonal.
 - Halle los autovalores y los subespacios propios de f .
 - Halle una forma diagonal de f y una base ortonormal en la que la matriz de f sea diagonal.

35) En \mathbb{R}^2 se consideran las aplicaciones lineales cuyas respectivas matrices (en la base canónica) son:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix} \quad E = \begin{pmatrix} \sqrt{3}/2 & -1/2 \\ 1/2 & \sqrt{3}/2 \end{pmatrix} \quad F = \begin{pmatrix} \sqrt{3}/2 & 1/2 \\ 1/2 & -\sqrt{3}/2 \end{pmatrix}$$

Estudie si son ortogonales y, en caso afirmativo, clasifíquelas

36) Estudie qué tipo de aplicaciones ortogonales de \mathbb{R}^3 definen las siguientes matrices en base canónica:

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{-1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{3}/2 & -1/2 \\ 0 & -1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{-1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

37) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una aplicación lineal y simétrica que conserva la norma de los vectores del plano de $\{x - z = 0\}$ y sea $S_{-1} = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + 2y + z = 0 \}$ el subespacio propio asociado al autovalor $\lambda = -1$. Halle la aplicación f .